

# 压电·旋转旋转台—RS35.Lab (闭环)

室温·压电运动解决方案—“Lab 系列”良好封装的旋转台

外形紧凑，中空孔径，动力性能不折扣的压电旋转台；



RS35.Lab

## 产品特点

- 超安静运动，20 kHz驱动频率
- 35 mm × 35 mm × 11 mm极紧凑外形设计
- 闭环控制·位置传感支持光学型
- 高精度·空间传感分辨率0.2μrad(默认); (.E) 3μrad
- 最小步伐优于 3 μrad
- 可提供多轴堆叠安装转接件
- 控制器兼容旋转台，摇摆台
- 支持无磁 (.NM)、高真空 (.HV) 和超高真空 (.UHV) 选项

## 可选型号

.E ~ 3μrad 空间位置传感

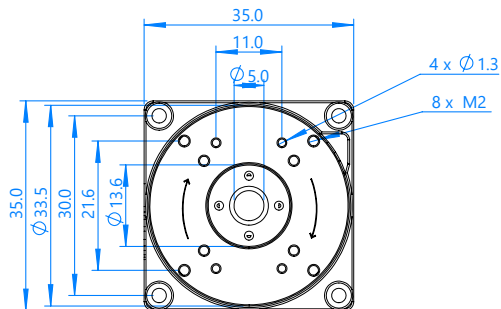
.HV ~ 1e-7 mbar 高真空

.NM ~ 完全无磁

.UHV ~ 2e-11 mbar 超高真空

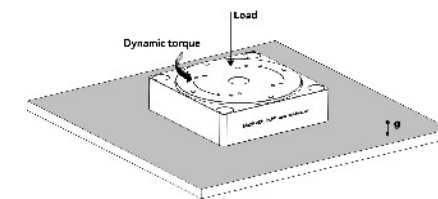
- RS35.Lab
- RS35.Lab.HV
- RS35.Lab.NM
- RS35.Lab.HV.NM
- RS35.Lab.E
- RS35.Lab.UHV
- RS35.Lab.UHV.NM

## 2D·尺寸图



## RS35.Lab系列 压电旋转台 — 技术参数

可选版本 ⇨	RS35.Lab	RS35.Lab.E
特殊版本可选 ⇨	.HV, 高真空版本; .UHV, 超高真空版本; .NM 完全无磁版本;	无
1 底面尺寸*高度	35 × 35 mm × 11 mm	
2 主体材料	标准版 .HV, .UHV, 不锈钢; NM, 纯钛	不锈钢
3 质量	90 g	
4 运动行程	360 °	
5 驱动频率	Max. 20 kHz (超安静运动)	
6 开环·空间运动分辨率	0.5 μrad	
7 线缆 & 接头	默认, 屏蔽线缆 D-Sub15 .UHV 版本, kapton漆包线, PEEK D-Sub15	
8 中通孔径	Dia-5 mm	
运动参数·空间推荐安装形式 I. (下列性质均在推荐安装形式下测得)		
9 最大速度	~ 15 °/s*	
10 最小步伐	3 μrad	10 μrad
11 最大负载	500 g	
12 自锁力矩	10 N*mm	
13 驱动力矩	7 N*mm	
14 旋转盘	dia-33.5 mm	
传感精度		
15 位置传感类型	光学位置传感器	
16 位置传感量程	360 °	
17 位置传感分辨率	0.2 μrad	3 μrad

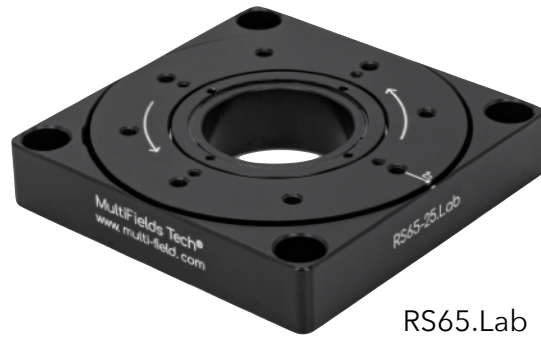


空间安装形式 I

# 压电·旋转旋转台—RS65.Lab(闭环)

室温·压电运动解决方案—“Lab系列”良好封装的旋转台

外形紧凑，动力性能不折扣的压电旋转台；



RS65.Lab

## 产品特点

- 超安静运动，20 kHz驱动频率
- 65 mm × 65 mm × 13 mm极紧凑外形设计
- 闭环控制·位置传感支持光学型
- 高精度·空间传感分辨率0.07μrad(默认); (.E) 2μrad
- 最小步伐优于 3 μrad
- 可提供多轴堆叠安装转接件
- 控制器兼容线性台，摇摆台
- 支持无磁 (.NM)、高真空 (.HV) 和超高真空 (.UHV) 选项

## 可选型号

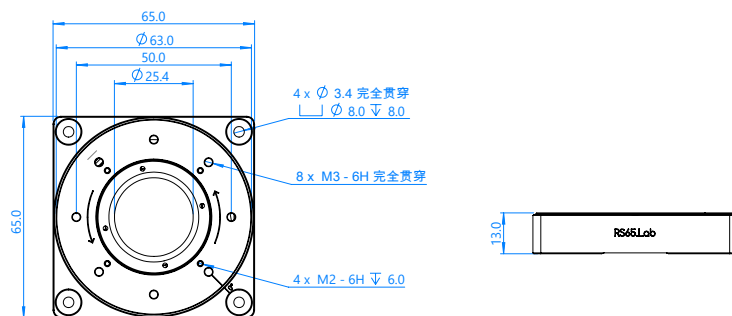
.E ~ 2 μrad 空间位置传感

.HV ~ 1e-7 mbar 高真空  
.UHV ~ 2e-11 mbar 超高真空

.NM ~ 完全无磁

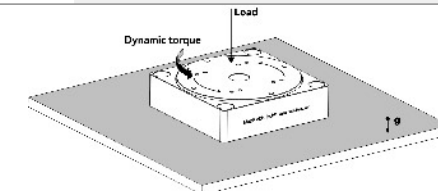
- RS65.Lab
- RS65.Lab.E
- RS65.Lab.HV
- RS65.Lab.UHV
- RS65.Lab.NM
- RS65.Lab.HV.NM
- RS65.Lab.UHV.NM

## 2D·尺寸图



## RS65-25.Lab系列 压电旋转台 – 技术参数

可选版本 ⇨	RS65.Lab	RS65.Lab.E
特殊版本可选 ⇨	.HV, 高真空版本; .UHV, 超高真空版本; .NM, 完全无磁版本;	无
1 底面尺寸*高度	65 × 65 mm × 13 mm	
2 主体材料	标准版 .NM铝合金; .HV .UHV 纯Ti	铝合金
3 质量	200 g	
4 运动行程	连续运动	
5 驱动频率	Max. 20 kHz (超安静运动)	
6 开环·空间运动分辨率	0.5 μrad	
7 线缆 & 接头	默认, 屏蔽线缆 D-Sub15 .UHV 版本, kapton漆包线, PEEK D-Sub15	
8 中间通孔	dia 25.4mm	
运动参数·空间推荐安装形式 I. (下列性质均在推荐安装形式下测得)		
9 最大速度	~ 10 %/s*	
10 最小步伐	3 μrad	10 μrad
11 最大负载	2 kg	
12 自锁力	15 N*mm	
13 驱动力矩	10 N*mm	
14 旋转盘	Dia-62 mm	
传感精度		
15 位置传感类型	光学位置传感器	
16 位置传感分辨率	默认 0.07μrad; (.E) 2μrad	
17 位置传感量程	360°	



空间安装形式 I